



Algoritmi e Strutture Dati

Laboratorio 20/10/2008

- ❑ Scrivere un programma per misurare il tempo necessario per ordinare un vettore di interi contenente 10^7 elementi utilizzando l'insertion sort e il merge sort
- ❑ Il programma deve generare un file con tre colonne: la prima contiene il numero di dati, la seconda il tempo necessario per l'insertion sort e la terza contiene il tempo necessario per il merge sort

- ❑ Scrivere il template di una classe che implementi una coda derivata dalla seguente classe virtuale astratta

```
template <class Elem> class CodaBase {  
public:  
    virtual bool enqueue(Elem) = 0;  
    virtual bool dequeue() = 0;  
    virtual Elem head() = 0;  
    virtual bool isempty() = 0;  
};
```

- ❑ Usare la classe coda per eseguire il seguente codice

```
Coda<int> c;  
  
for (i=0; i<10; i++) c.enqueue(rand());  
  
for (i=0; i<10; i++) {  
    cout << c.head();  
    c.dequeue();  
}
```

- ❑ Creare un template di una classe CodaConPriorita derivata dal template della classe Coda in cui l'inserimento di un elemento in coda dipende anche da un valore di prioritá'.

Terzo Problema

```
class point {
private:
    float x, y;
public:
    // costruttore
    point (float a, float b)
        {x = a; y = b;};
    // distruttore
    ~point() {};
    void x_move (float a)
        {x += a;};
    void y_move (float b)
        {y += b;};
    void reset ()
        { x = y = 0.0;};
};
```

```
point p1 (1.3, 3.7);

point p2 (53.3, 0.0);

point * p3 =
    new point(0.0, 0.0);

p1.x_move(9.3);

*p3 = p2;

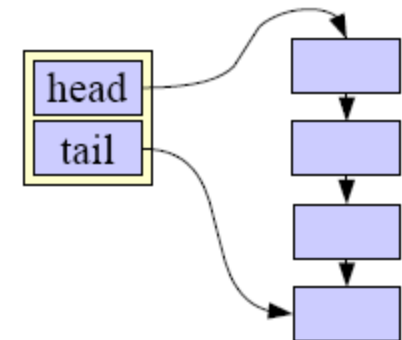
p1.X = 3.4;
```

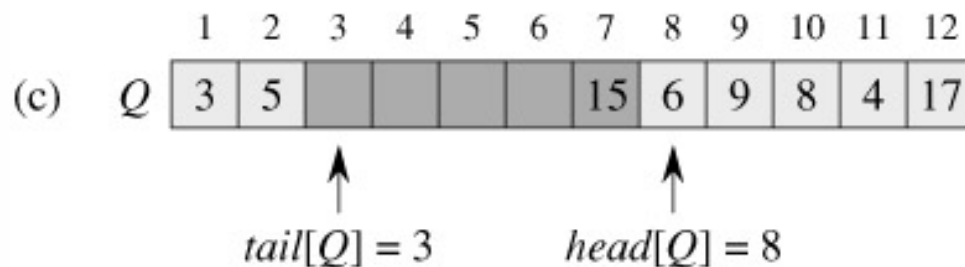
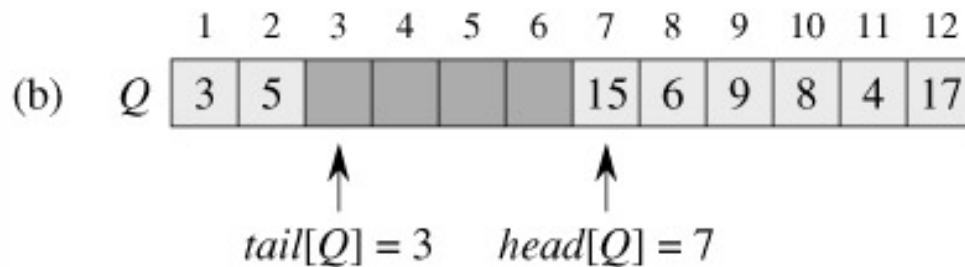
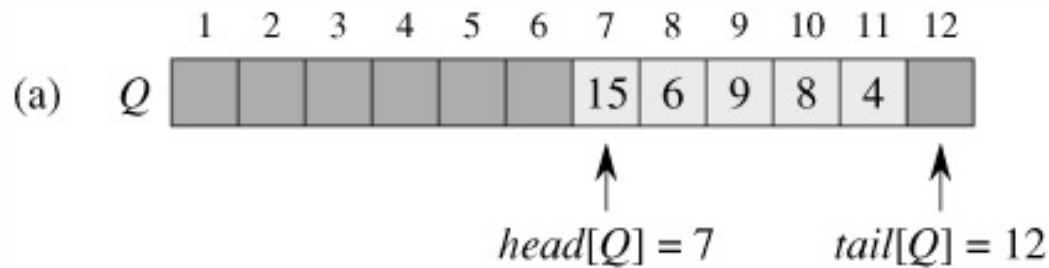
- ❑ insieme dinamico in cui l'elemento rimosso dall'operazione di cancellazione è predeterminato: "quello che per più tempo è rimasto nell'insieme"
- ❑ La politica di funzionamento è "first in, first out" (FIFO)
- ❑ Operazioni previste
 - ▶ void enqueue(Item) // sinonimi: put, add, insert
 - ▶ Item dequeue() // sinonimi: removeFirst, extract
 - ▶ Item head() // non rimuove l'item; sinonimi get
 - ▶ boolean isEmpty()



Quanto costano le operazioni?

- ❑ Esempi
 - ▶ Nei sistemi operativi, i processi in attesa di utilizzare una risorsa vengono gestiti tramite una coda
 - ▶ Prenotazione dei biglietti dei concerti in linea
- ❑ Possibili implementazioni
 - ▶ Liste puntate semplici
 - ▶ Array
- ❑ Liste puntate semplici
 - ▶ Puntatore head (inizio della coda), per estrazione
 - ▶ puntatore tail (inizio della coda), per inserimento
- ❑ Tramite array circolari
 - ▶ Dimensione limitata, overhead più basso





a) Coda iniziale

b) Dopo aver svolto
`ENQUEUE(Q, 17)`,
`ENQUEUE(Q, 3)`, e
`ENQUEUE(Q, 5)`

c) Dopo aver svolto
`DEQUEUE(Q)` che
 ritorna il valore 15

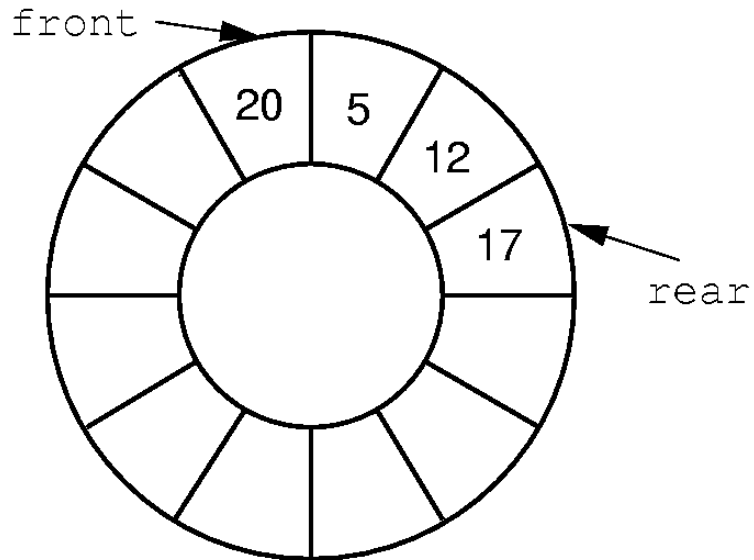
ENQUEUE (Q, x)

```
1  Q[tail[Q]] ← x
2  if tail[Q] = length[Q]
3     then tail[Q] ← 1
4  else
5     tail[Q] ← tail[Q]+1
```

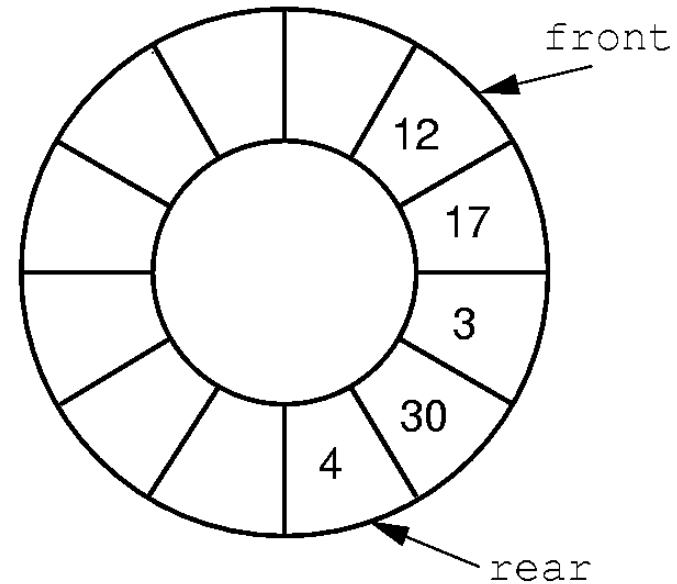
DEQUEUE (Q)

```
1  x ← Q[head[Q]]
2  if head[Q] = length[Q]
3     then head[Q] ← 1
4  else
5     head[Q] ← head[Q]+1
6  return x
```

Implementazione delle Code: Array Circolari



(a)

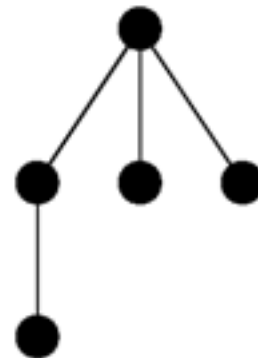
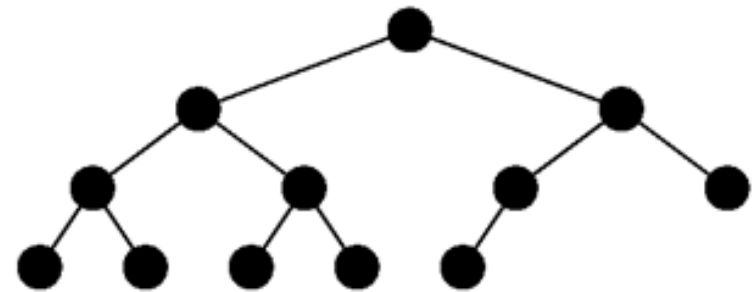
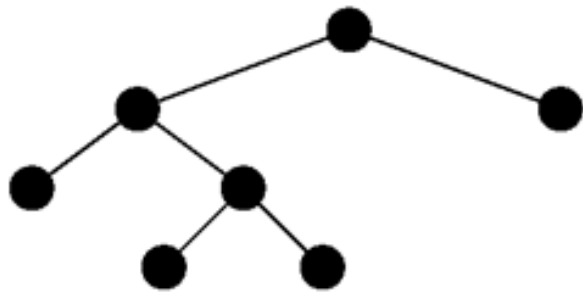


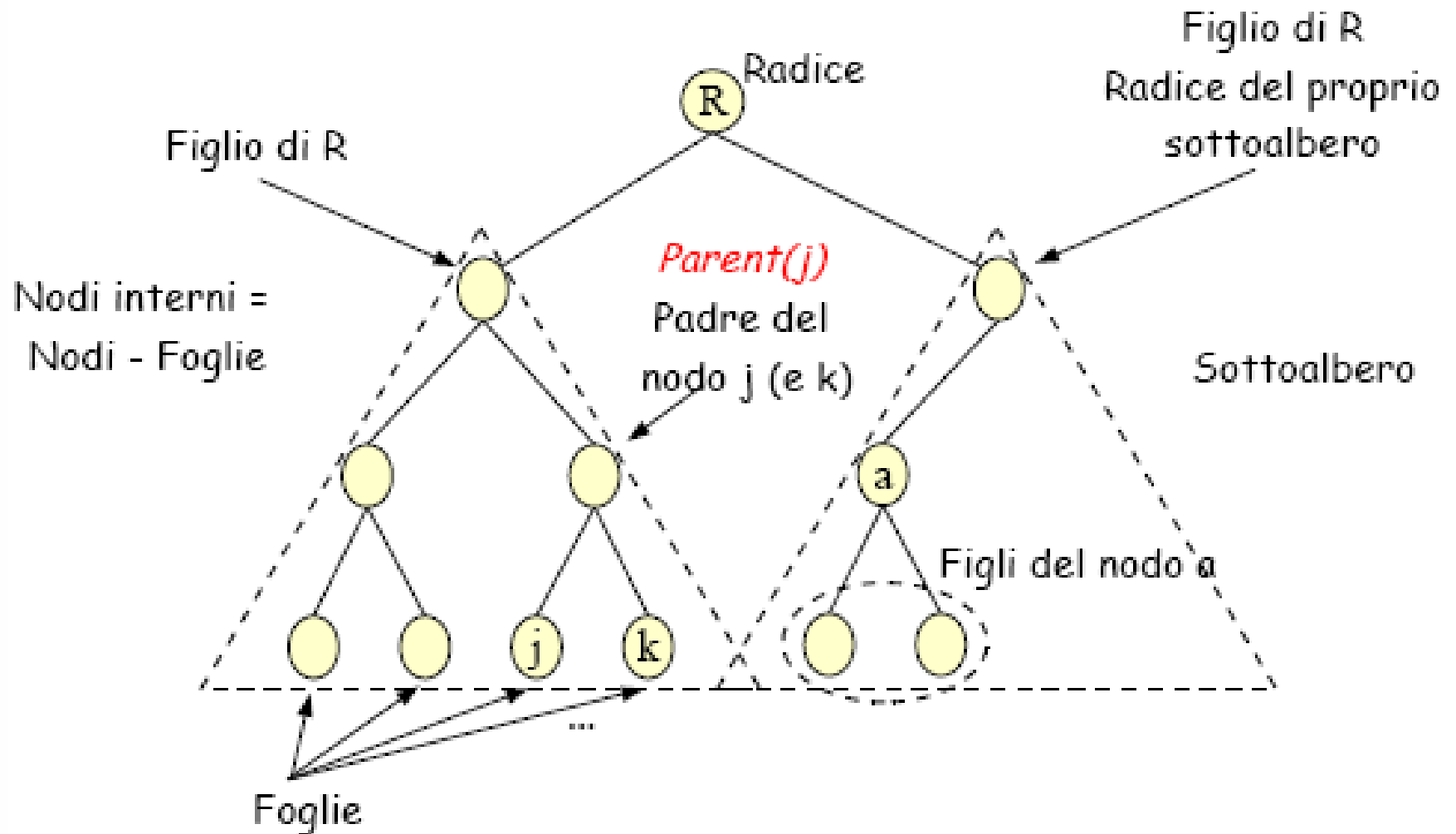
(b)

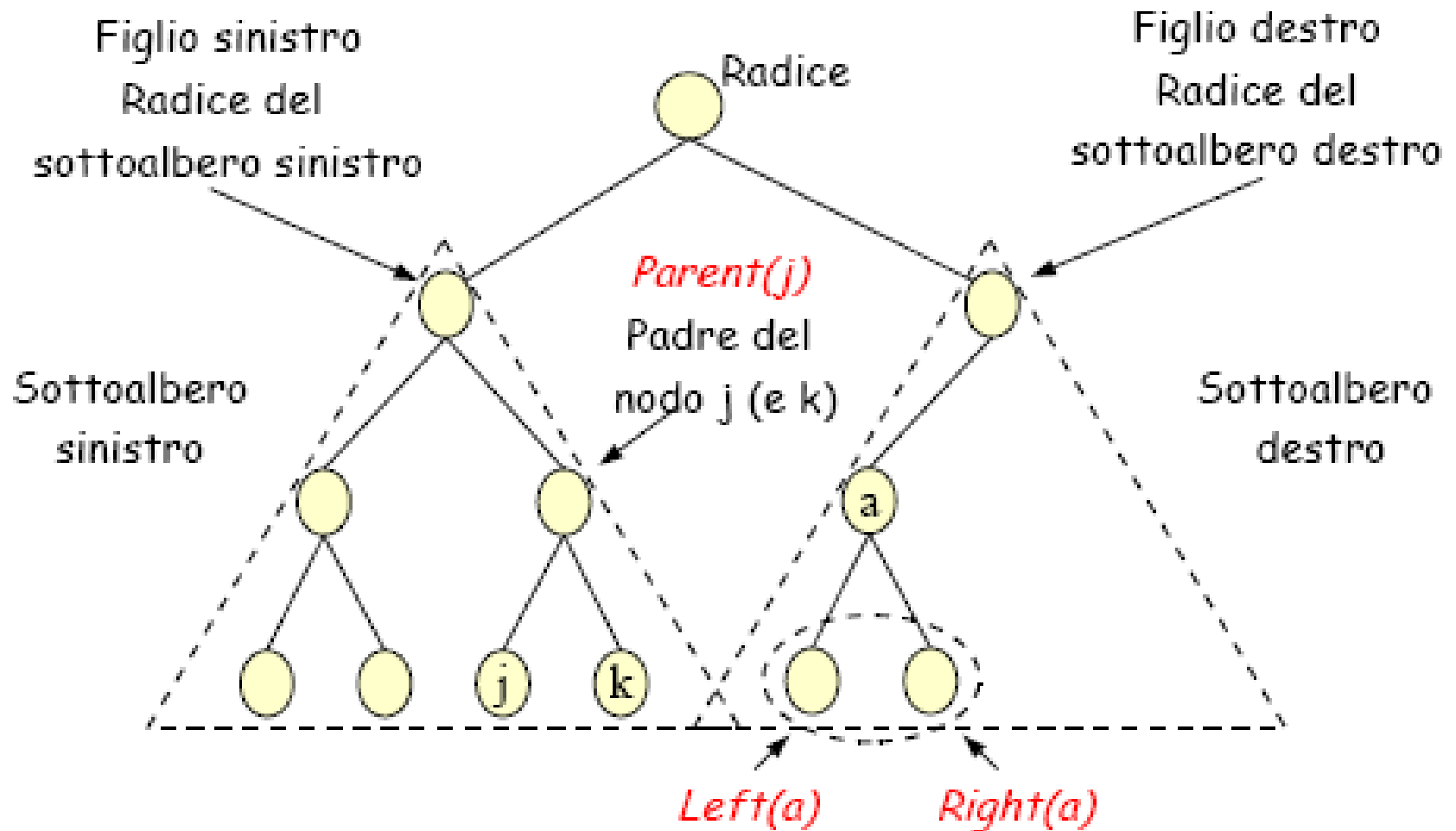
Alberi radicati...

□ Albero radicato

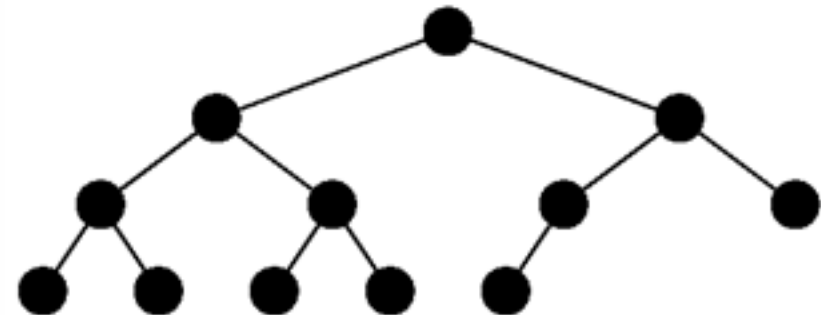
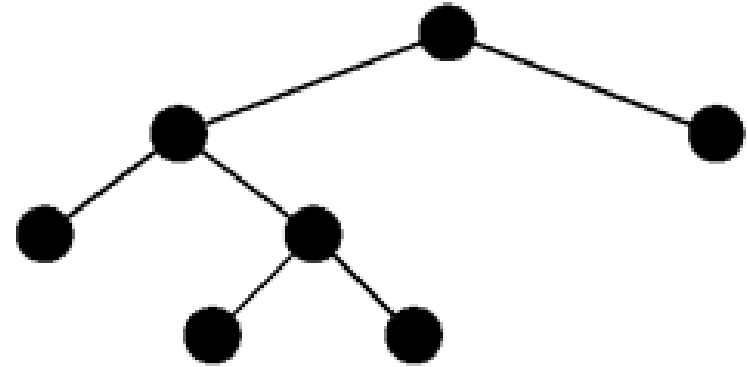
- ▶ Un insieme vuoto di nodi
- ▶ Un nodo radice R collegato a 0 o più alberi (sottoalberi)





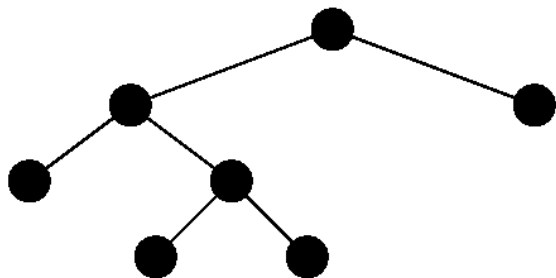


- Profondità di un nodo: la lunghezza del percorso dalla radice al nodo (numero archi attraversati)
- Livello: l'insieme dei nodi alla stessa profondità
- Altezza dell'albero: massima profondità+1
- Grado di un nodo: numero dei figli

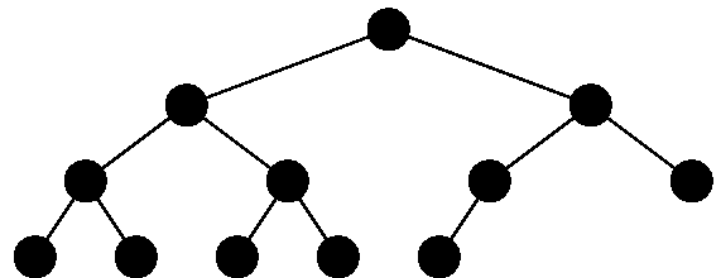


Alberi Binari: Pieni e Completi

- ❑ Alberi binari pieni: Ogni nodo è una foglia oppure è un nodo interno con esattamente due figli non vuoti
- ❑ Alberi binari completi: se l'altezza dell'albero è d , allora tutte le foglie eccetto possibilmente il libello d sono completamente piene. L'ultimo livello ha tutti i nodi sul lato sinistro



(a)



(b)

- **Teorema:** Il numero di foglie in un albero binario pieno non vuoto è uno di più del numero di nodi interni
- **Dimostrazione:** per induzione sul numero di nodi.

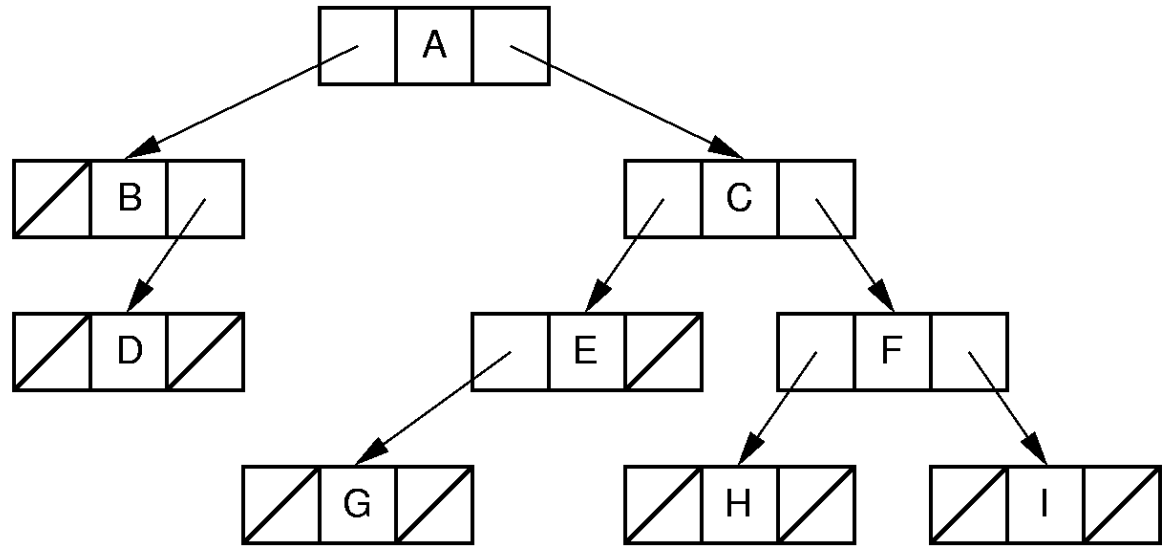
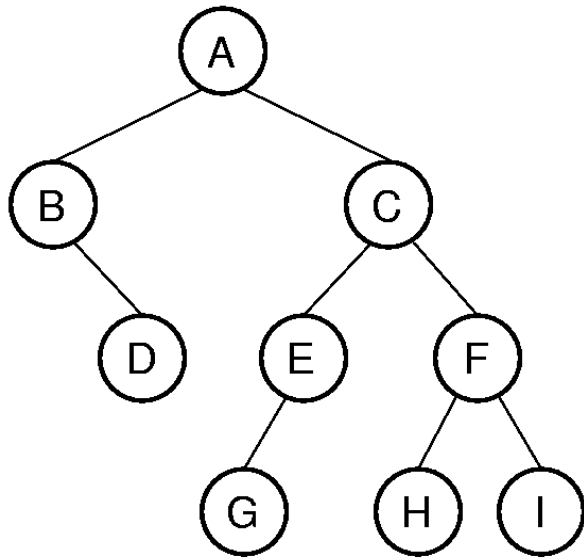
Caso base: un albero binario pieno con 1 nodo interno deve avere due foglie

Ipotesi induttiva: assumiamo che un albero binario T con $n-1$ nodi interni abbia n foglie

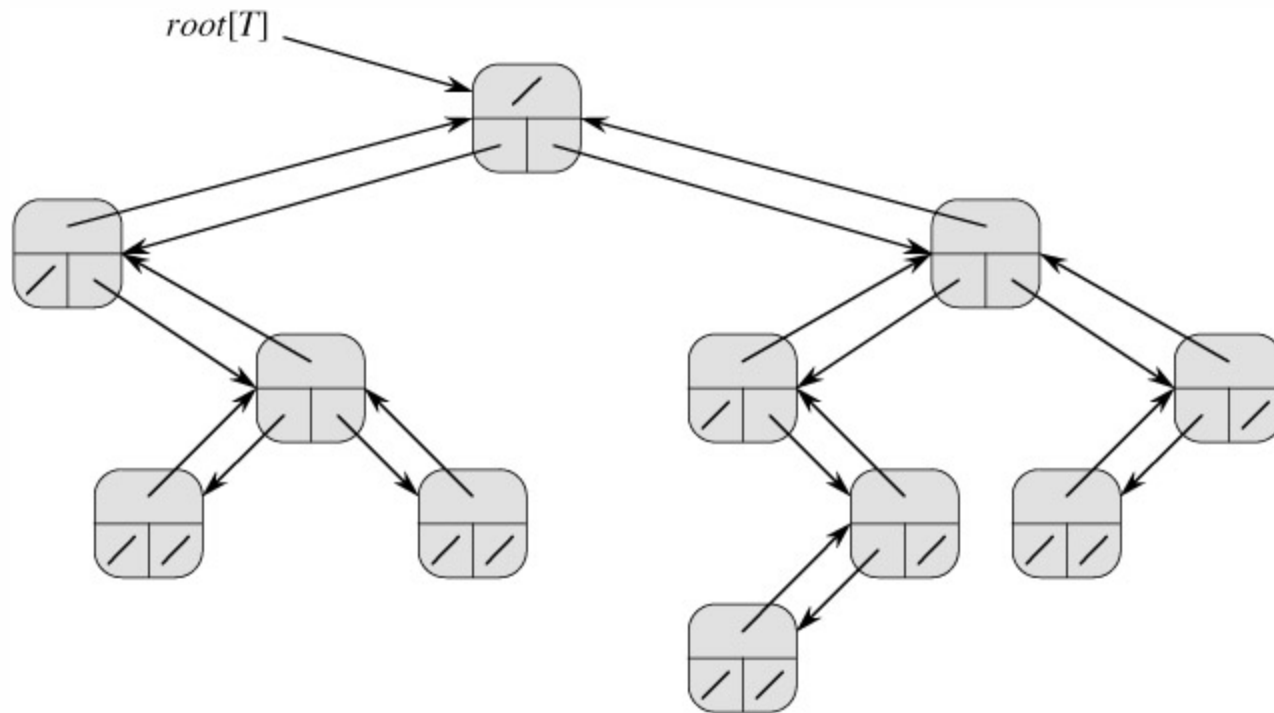
Passo induttivo: dato un albero T con n nodi interni, prendiamo un nodo interno con due figli, rimuovendo i due figli otteniamo l'albero T' (che ha n foglie)

Il numero di nodi interni è aumentato di uno per raggiungere e il numero di foglie è anche aumentato di uno.

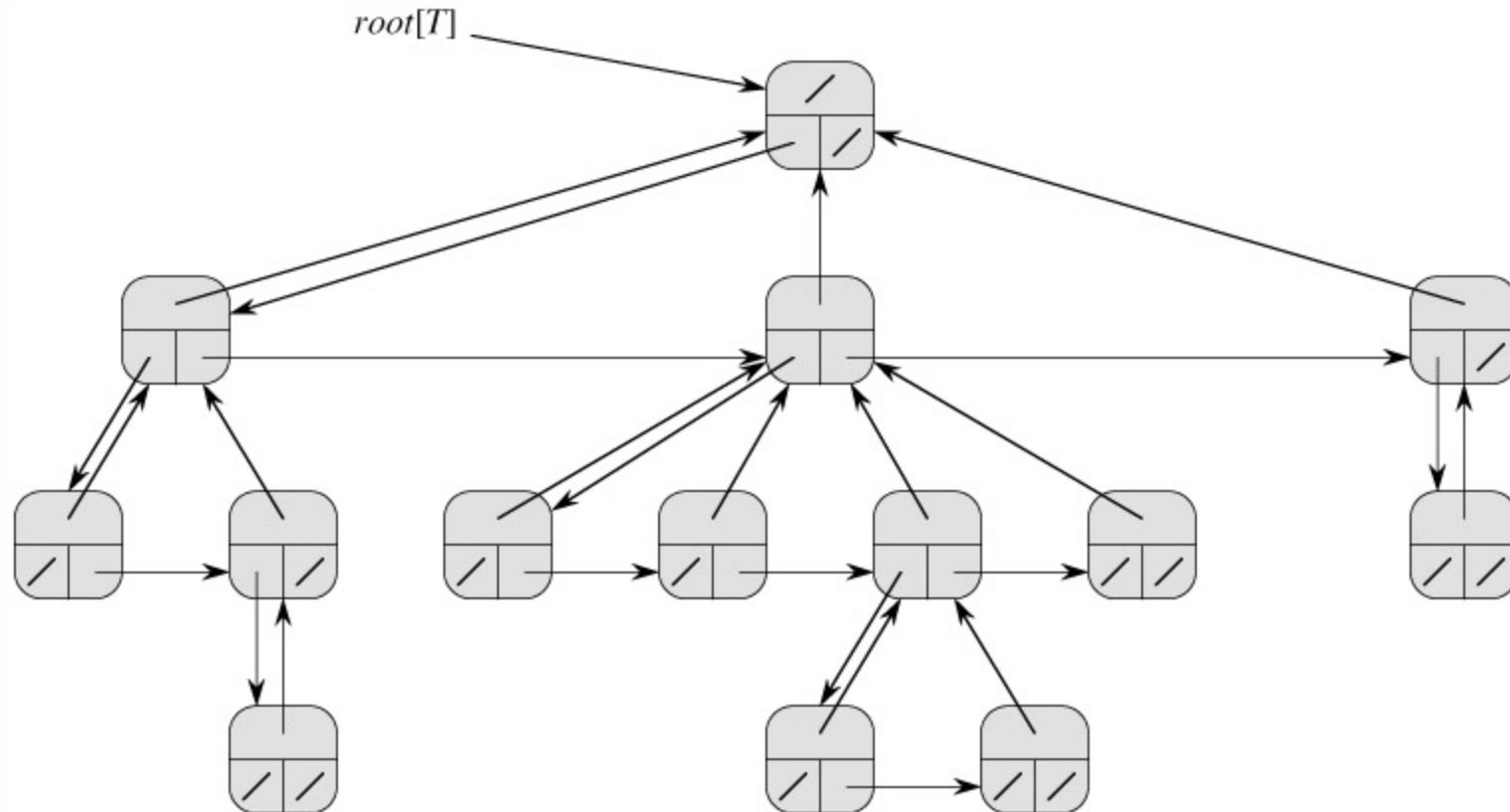
Rappresentazione degli Alberi Binari

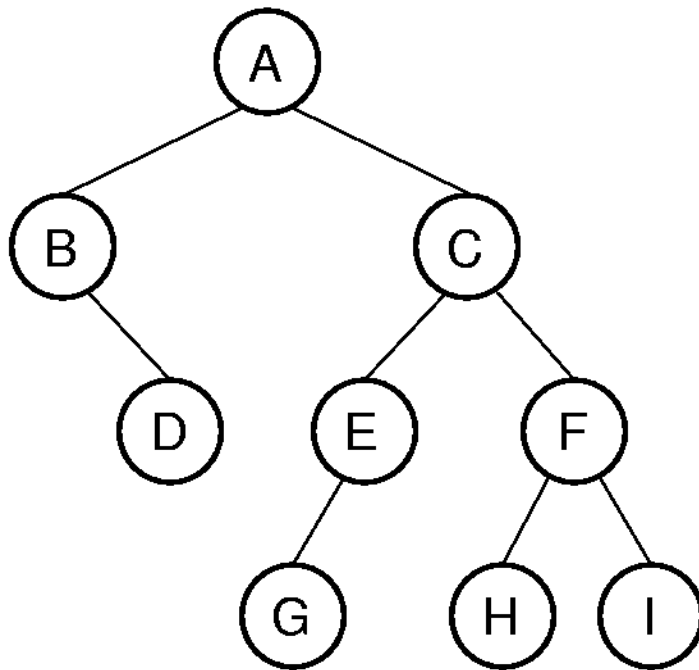


Altre Rappresentazioni: Con puntatore al parente



Altre Rappresentazioni: Con puntatori ai nodi dello stesso livello





	Left	Key	Right	Par
0	1	A	3	-1
1	-1	B	2	0
2	-1	D	-1	1
3	4	C	6	0
4	5	E	-1	3
5	-1	G	-1	4
6	7	F	8	3
7	-1	H	-1	6
8	-1	I	-1	6

```
// Binary tree node class
template <class Elem>
class BinNodePtr : public BinNode<Elem> {
private:
    Elem it;           // The node's value
    BinNodePtr* lc;   // Pointer to left child
    BinNodePtr* rc;   // Pointer to right child
public:
    BinNodePtr() { lc = rc = NULL; }
    BinNodePtr(Elem e, BinNodePtr* l =NULL,
               BinNodePtr* r =NULL)
        { it = e; lc = l; rc = r; }
```

```
Elem& val() { return it; }
void setVal(const Elem& e) { it = e; }
inline BinNode<Elem>* left() const
    { return lc; }
void setLeft(BinNode<Elem>* b)
    { lc = (BinNodePtr*)b; }
inline BinNode<Elem>* right() const
    { return rc; }
void setRight(BinNode<Elem>* b)
    { rc = (BinNodePtr*)b; }
bool isLeaf()
    { return (lc == NULL) && (rc == NULL); }
};
```


- ❑ **Visita (o attraversamento) di un albero:**
 - ▶ Algoritmo per “visitare” tutti i nodi di un albero

- ❑ **In profondità (depth-first search, a scandaglio): DFS**
 - ▶ Vengono visitati i rami, uno dopo l’altro
 - ▶ Tre varianti: pre-ordine, post-ordine, in-ordine

- ❑ **In ampiezza (breadth-first search, a ventaglio): BFS**
 - ▶ A livelli, partendo dalla radice

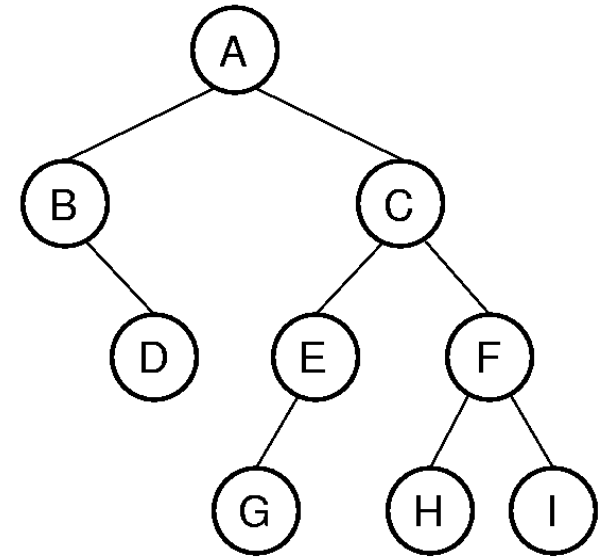
```
template <class Elem> // Pre-ordine
void preorder(BinNode<Elem>* subroot) {
    if (subroot == NULL) return; // Empty
    visit(subroot); // Perform some action
    preorder(subroot->left());
    preorder(subroot->right());
}
```

```
template <class Elem> // In-ordine
void inorder(BinNode<Elem>* subroot) {
    if (subroot == NULL) return; // Empty
    preorder(subroot->left());
    visit(subroot); // Perform some action
    preorder(subroot->right());
}
```

```
template <class Elem> // Post-ordine
void preorder(BinNode<Elem>* subroot) {
    if (subroot == NULL) return; // Empty
    preorder(subroot->left());
    preorder(subroot->right());
    visit(subroot); // Perform some action
}
```

```
VisitaAmpiezza(T)
  q = new Queue()
  q.insert(T)
  while not q.empty() do
    p := q.dequeue()
    visita p
    q.enqueue(p.left())
    q.enqueue(p.right())
```

- Stampare il risultato della
 - ▶ Visita in pre-ordine
 - ▶ Visita in-ordine
 - ▶ Visita in post-ordine
 - ▶ Visita in ampiezza



- Scrivere un algoritmo per
 - ▶ Calcolare l'altezza di un albero binario T
 - ▶ Calcolare il numero di nodi di un albero binario T
 - ▶ Stampare tutti i nodi di profondità h di un albero binario T

Sommario

- ❑ Tipo di dato astratto = collezione di valori + operazioni ammesse su questi valori

- ❑ Strutture dati vs Implementazione

- ❑ Incapsula i dettagli dell'implementazione
 - ▶ Elencare le proprietà degli oggetti
 - ▶ Incorporare al loro interno gli attributi (le caratteristiche) che i metodi (il comportamento)
 - ▶ Oggetti/Classi/Interfaccia
 - ▶ Costruttori/Distruttori

- ❑ Strutture Dati
 - ▶ lineari/non lineari
 - ▶ statiche/dinamiche (variazione di dimensione, contenuto)
 - ▶ omogenee/disomogenee (dati contenuti)